

RICOH_GEN5I 四头板卡接口说明



深圳市威立印技术有限公司

Shenzhen WellPrint Tech Co.,Ltd.

前言

感谢您购买和使用深圳威立印的产品，为了让您更好的使用产品，请在使用前仔细阅读本使用手册。如果在产品使用过程中，如果您有什么疑问的地方，欢迎与我们联系。

我们的联系方式：

地址：深圳市宝安区 72 区扬田路德至高科技园 11 栋 5 楼

电话：0755-23444472

网址：<http://www.wlyprint.com>

一、板卡说明

1.0、板卡由一块主板和一块喷头车板组成，如下图所示

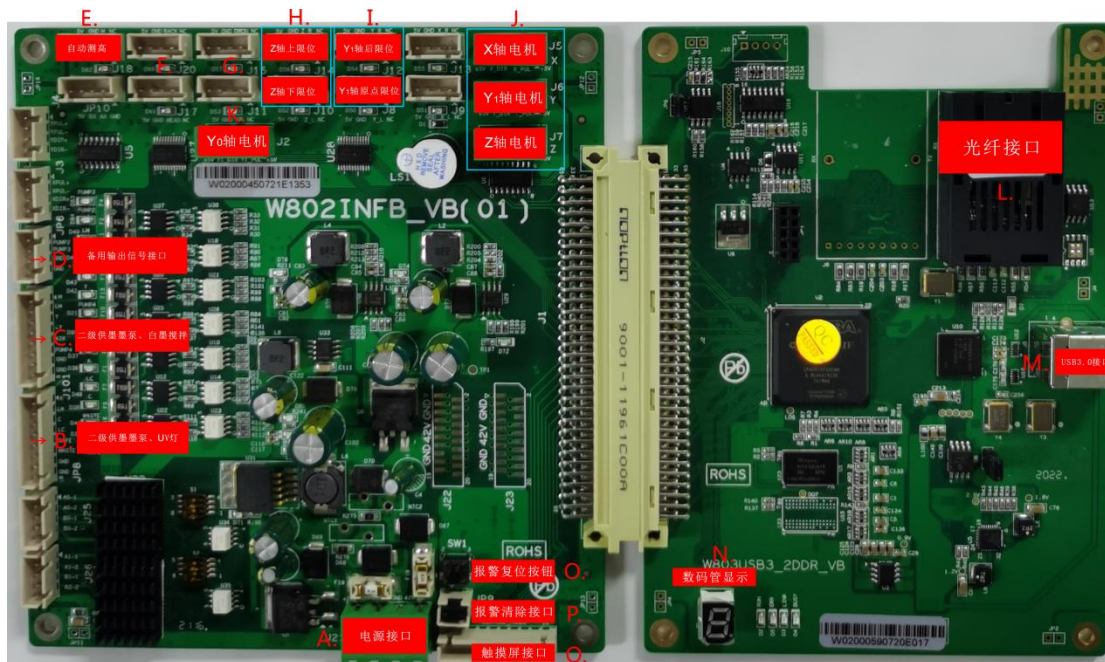


主板：W802INFC_VB+W803USB3_VA



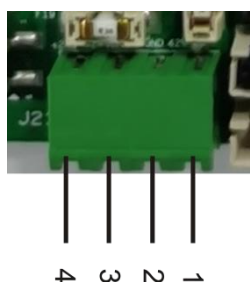
喷头板：W801GEN6_VE

1.1、W802INFC_VB+W803USB3_VA 主板接口说明



由上图所标识字母对应接口说明如下

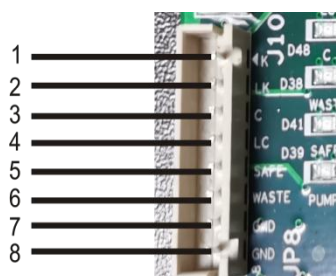
A：主板电源接口 (J21)



各引脚定义如下：		
1	37V+	接 37V 电源正极
2	37V-	接 37V 电源负极
3	24V-	接 24V 电源正极
4	24V+	接 24V 电源负极

注意：两个独立电源分别提供 24V/5A、37V/10A 以上供电

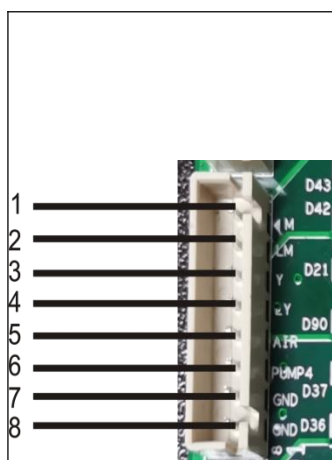
B：二级供墨墨泵、UV 灯信号输出接口 (JP8)



24 V 输出

各引脚定义如下：		
1	K	对应喷车板 K 端口，接二级供墨墨泵正极
2	LK	对应喷车板 LK 端口，接二级供墨墨泵正极
3	C	对应喷车板 C 端口，接二级供墨墨泵正极
4	LC	对应喷车板 LC 端口，接二级供墨墨泵正极
5	SAFE	左 UV 灯输出信号，接左 UV 灯控制信号线正极
6	WASTE	右 UV 灯输出信号，接右 UV 灯控制信号线正极
7	GND	公共负极
8	GND	公共负极

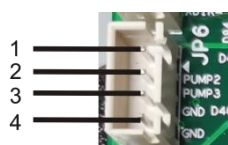
C：二级供墨墨泵、白墨搅拌、备用端口等信号输出接口 (J101)



24 V 输出

各引脚定义如下：		
1	M	对应喷车板 M 端口，接二级供墨墨泵正极
2	LM	对应喷车板 LM 端口，接二级供墨墨泵正极
3	Y	对应喷车板 Y 端口，接二级供墨墨泵正极
4	LY	对应喷车板 LY 端口，接二级供墨墨泵正极
5	AIR	白墨搅拌，接电机正极
6	PUMP4	接自动测高模块电磁铁一端
7	GND	公共负极
8	GND	公共负极

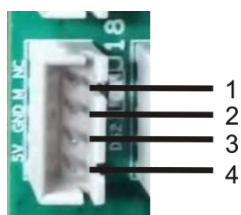
D：预留接口（JP6）



24 V 输出

各引脚定义如下：		
1	PUMP2	接正极
2	PUMP3	接正极
3	GND	公共负极
4	GND	公共负极

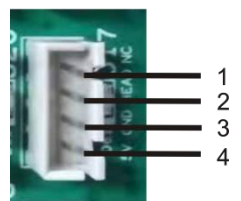
E：自动测高传感器输入接口（J18）



各引脚定义如下：		
1	NC	空
2	M	接光电传感器信号线
3	GND	接光电传感器负极
4	5V	接光电传感器正极

使用微动开关时，微动开关两个端分别接入 2 和 3 两引脚即可，即信号和 GND。

F：预留接口（J17）

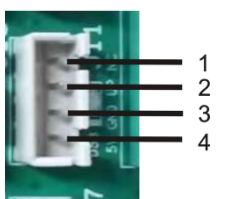


各引脚定义如下：		
1	NC	空
2	HEAD	接光电传感器信号线
3	GND	接光电传感器负极
4	5V	接光电传感器正极

1. 接入的光电传感器或机械式开关，必须是常闭型（可通过主板接口指示灯判断，指示灯常亮即为常闭型。）

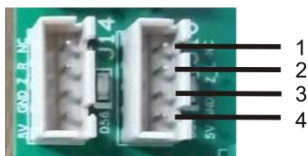
2. 使用微动开关时，微动开关两个端分别接入 2 和 3 两引脚即可，即信号和 GND。

G：预留接口（J11）



该接口各引脚定义和 F（J17）接口一致

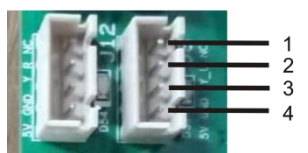
H : Z轴限位信号输入接口 (J10、J14)



各引脚定义如下:		
1	NC	空
2	Z_R\Z_L	接光电传感器信号线
3	GND	接光电传感器负极
4	5V	接光电传感器正极

J10: 下限位信号输入接口 J14: 上限位信号输入接口

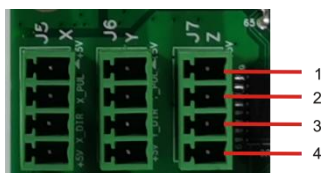
I : Y1轴限位信号输入接口 (J12、J8)



各引脚定义如下:		
1	NC	空
2	Y_R\Y_L	接光电传感器信号线
3	GND	接光电传感器负极
4	5V	接光电传感器正极

J12:后限位信号输入接口 J8:前限位(原点)信号输入接口

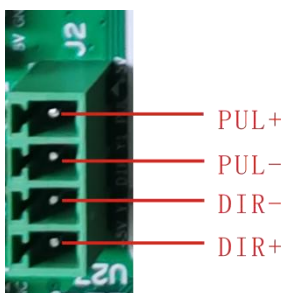
J : X\Y1\Z轴电机信号接口 (J5、J6、J7)



各引脚定义如下:		
1	+5V	接电机驱动器 PUL+
2	PUL	接电机驱动器 PUL-
3	DIR	接电机驱动器 DIR-
4	+5V	接电机驱动器 DIR+

J5: X轴电机接口 J6: Y1轴电机接口(定位电机) J7: Z轴电机接口
 脉冲信号类型: 方向+脉冲信号方式

K : Y0 走料电机信号接口 (J2)



该接口用于圆柱夹具电机的信号输出

L : 光纤接口 (J1)



M : USB3.0 数据线接口 (J5)

N : 数码管显示 (D1)



显示的每个数值代表当前初始化的动作，具体动作代表的数字由写入的开机参数决定。

当显示 P 时，初始化完成。

O : 报警复位按钮

按下 SW1，即可清除报警信号

P : 报警复位接口 (JP9)

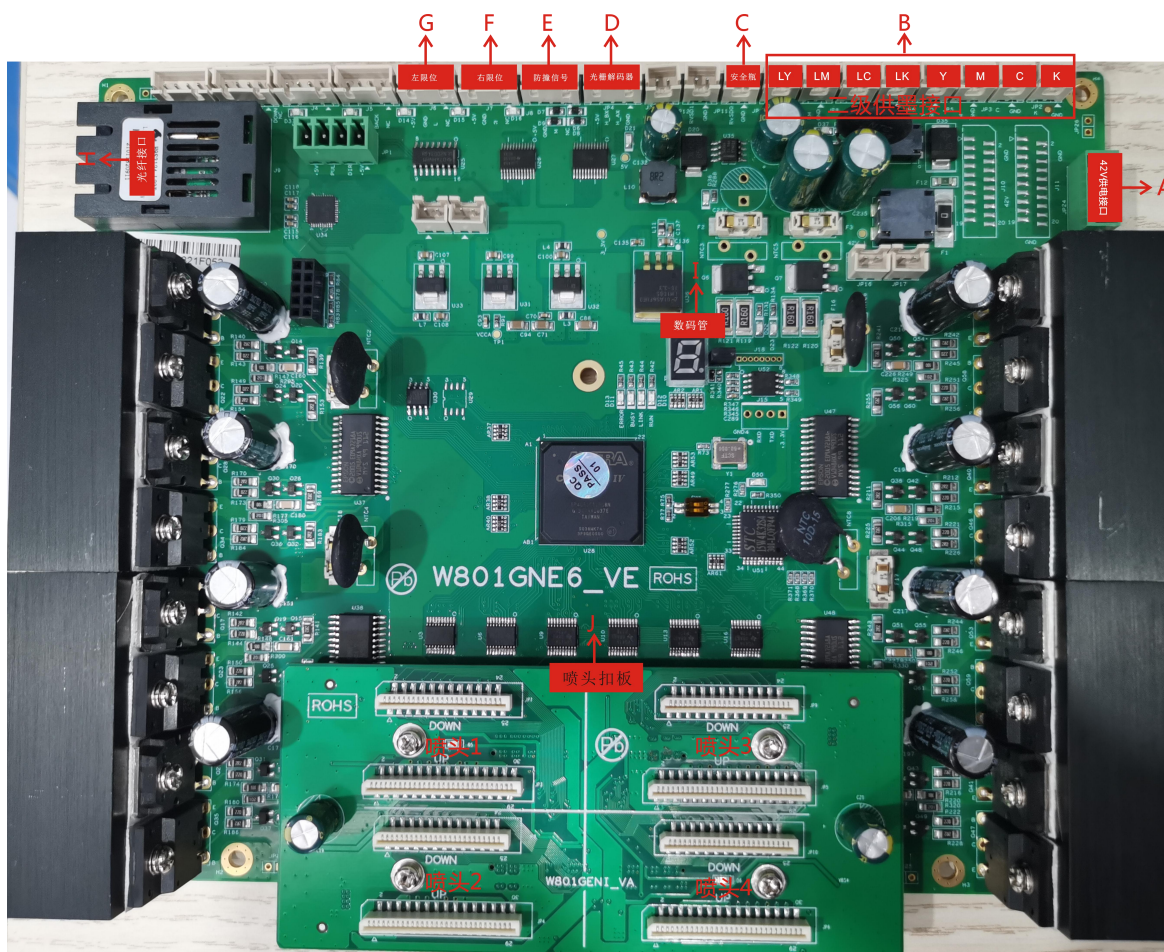


短接两引脚，即可清除报警信号

Q : 触摸屏、按键板等接口 (JP7)

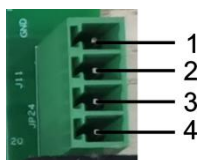


2、W801GFN6_VE 喷车板接口说明



由上图所标识字母对应接口说明如下

A：电源供电接口 (JP24)



各引脚定义如下：		
1	37V+	接 37V 电源正极
2	37V+	接 37V 电源正极
3	37V-	接 37V 电源负极
4	37V-	接 37V 电源负极

B：二级墨盒接口（LY、LM、LC、LK、Y、M、C、K）



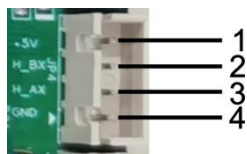
1. 喷车板 K、C、M、Y、LC、LM、LY、LK 等信号输入接口，一一对应主板上 K、C、M、Y、LC、LM、LY、LK 信号输出接口。
2. 二级墨盒感应器两端分别接入 1 和 2 引脚，当墨盒缺墨时，1 和 2 脚导通，主板相对应接口输出 24V 信号控制墨泵抽墨。

C：安全瓶接口（JP11）



1 和 2 脚信号断开，主板停止供墨, 主板蜂鸣器会报警, 数码管显示 9。

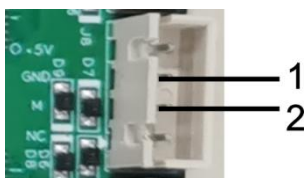
D：光栅解码器接口（JP4）



各引脚定义如下		
1	+5V	接光栅解码器 Vcc
2	H_BX	接光栅解码器 CH B
3	H_AX	接光栅解码器 CH A
4	GND	接光栅解码器 GND

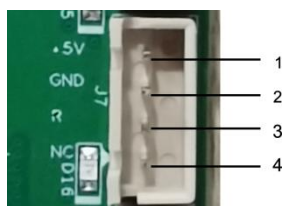
注意板卡上引脚丝印表示（5V、BX、AX、GED）

E：防撞信号输入接口（J8）



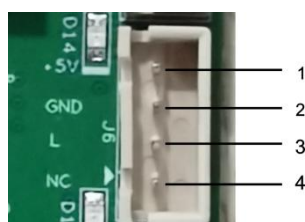
机械式开关两端分别接入 1 和 2 引脚，当 1 和 2 脚导通时，防撞信号启动，X 轴电机停止运动。

F : X 轴右限位传感器接口 (J7)



各引脚定义如下		
1	5V	接光电传感器正极
2	GND	接光电传感器负极
3	L	接光电传感器信号线
4	NC	空

G : X 轴左限位传感器接口 (J6)



各引脚定义如下		
1	5V	接光电传感器正极
2	GND	接光电传感器负极
3	L	接光电传感器信号线
4	NC	空

H : 光纤接口



I : 数码显示管

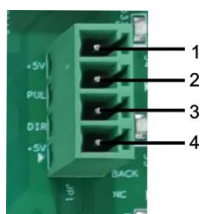


显示的每个数值代表当前初始化的动作和报警状态，具体动作代表的数值由写入的开机参数决定。

当显示 0 时，初始化完成。当显示 1-5 时，初始化动作。当显示 6 时，二级墨盒缺墨报警。当显示 9 时，安全瓶报警。

J : 喷头扣板

K : 喷头加热输出信号接口 (JP1)



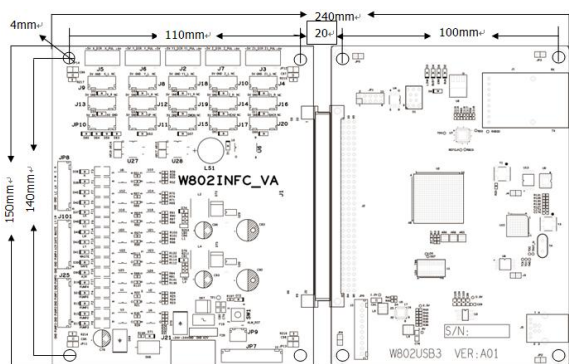
各引脚定义如下		
1	+5V	喷头 1 加热控制信号输出端口，其中 1 脚为+5V，2 脚为 GND。
2	PUL	
3	DIR	喷头 2 加热控制信号输出端口，其中 4 脚为+5V，3 脚为 GND。
4	+5V	

喷头加热方式：喷头当前温度低于设定温度时，端口输出 5V 信号，通过继电器控制加热片的开启来实现加热。

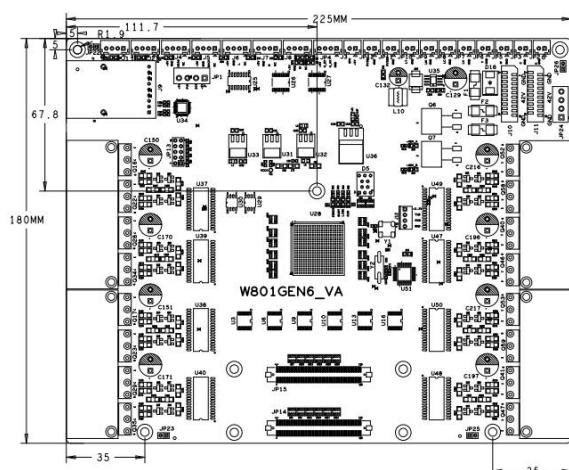
3、W802INFC_VA 主板注意事项

- 1、板卡电源供电为 24V, 37V 二组电源，24V 电流须在 5 A 以上，37V 电流须在 20A 以上。电源模块 220V 输入建议加上二级滤波器
- 2、板卡在使用过程中一定要可靠接地，板卡固定螺钉应与机壳充分接触，机壳要与埋入大地大导线相连接。设备电源插座中间孔，也需有可靠接地。
- 3、设备要求环境温度：15℃-30℃；板卡使用正常温度范围值：0℃-45℃
- 4、安装主板的地方确保板卡周围空气流通，防止板卡周围温度过高影响打印效果或者损坏板卡。地板应易于清扫并不产生灰尘和静电。

二，板卡尺寸效果图如下



1.主板



3. 喷车板

